

## 4 Asupra geometriei centro-afine a varietăților neolome $V_n^{n-1}$

An. șt. Univ. "Al.I. Cuza", Iași,  
s. I-a, Mat., t. XI<sub>B</sub>, 1965, 453-464.

Cercetările prof. O. Mayer asupra geometriei centro-afine a suprafețelor [2] și extinderea acestora la cazul  $n$ -dimensional de către prof. V. Vagner [6] ne-au sugerat ideea studierii varietăților neolome  $V_n^{n-1}$  [7] în spațiul centro-afin  $C_n$ .

1. Fie în spațiul centro-afin  $C_n$  de centru  $O$  și hiperplan absolut  $\Omega$ , o varietate neolomă  $V_1^{n-1}$  obținută alegând prin fiecare punct propriu  $M(x) \in C_n$  câte un hiperplan necentral  $\Pi$ , numit *hiperplanul tangent varietății  $V_n^{n-1}$  în punctul  $M$* . Analitic, varietatea  $V_n^{n-1}$  poate fi dată de un câmp de covectori  $\underline{\xi}(x)$  care satisface relația de incidență

$$(1) \quad \underline{\xi} \vec{x} = 1.$$

Ea poate fi dată de asemenea prin  $n - 1$  câmpuri de vectori  $\vec{\lambda}_a(x)$ , ( $a, b, c, \dots = 1, 2, \dots, n - 1$ ), determinate până la o transformare de forma

$$(2) \quad \vec{\lambda}_{a'} = A_a^a \vec{\lambda}_a$$

cu

$$(3) \quad \det(A_a^a) \neq 0,$$

care satisfac condiția

$$(4) \quad \vec{\lambda}_1 \wedge \vec{\lambda}_2 \wedge \dots \wedge \vec{\lambda}_{n-1} \wedge \vec{x} \neq 0.$$

Covectorul  $\underline{\xi}$  este legat de vectorii  $\vec{\lambda}_a$  prin condițiile

$$(5) \quad \underline{\xi} \vec{\lambda}_a = 0,$$

care exprimă faptul că vectorii  $\vec{\lambda}_a(x)$  sunt paraleli cu hiperplanul tangent la  $V_n^{n-1}$  în punctul  $M(x)$ . Odată cu varietatea  $V_n^{n-1}$  va trebui să considerăm și varietatea complementară ei  $V_n^1$ , definită de snopul dreptelor centrale. Definind apoi  $n - 1$  câmpuri de covectori  $\vec{\mu}^a(x)$  prin condițiile

$$(6) \quad \vec{\mu}^a \vec{x} = 0, \quad \vec{\mu}^a \vec{\lambda}_b = \delta_b^a,$$

ele sunt determinate până la o transformare de forma

$$(7) \quad \vec{\mu}^{a'} = A_a^{a'} \vec{\mu}^a$$

unde  $(A_a^{a'})$  este inversă matricii  $(A_a^a)$ . Dacă facem notația

$$(8) \quad \vec{x} = \vec{\lambda}_n, \quad \vec{\xi} = \vec{\mu}^n$$

pe care o vom folosi uneori, relațiile (1), (5), (6) se pot scrie concis sub forma

$$(9) \quad \vec{\mu}^\alpha \vec{\lambda}_\beta = \delta_\beta^\alpha \quad (\alpha, \beta, \gamma \dots = 1, 2, \dots, n)$$

și ele exprimă faptul că reperul centro-afin  $(O, \vec{\lambda}_a)$  are ca reciproc (dual) coreperul  $(\Omega, \vec{\mu}^a)$ . Din relațiile (9) rezultă imediat între coordonate și relațiile

$$(9') \quad \mu_i^\alpha \lambda_\alpha^j = \delta_i^j \quad (i, j, k \dots = 1, 2, \dots, n).$$

Pentru o deplasare arbitrară a punctului  $M(x)$  putem pune

$$(10) \quad d\vec{x} = \omega^\alpha \vec{\lambda}_\alpha$$

unde

$$(11) \quad \omega^\alpha = \vec{\mu}^\alpha d\vec{x}.$$

Când punctul  $M(x)$  se deplasează pe  $V_n^{n-1}$  avem

$$(12) \quad \omega^n = \vec{\xi} d\vec{x} = 0$$

și deci

$$(13) \quad d\vec{x} = \omega^a \vec{\lambda}_a.$$

Pentru o funcție arbitrară  $F(x)$  de clasă  $C^m$  ( $m \geq 2$ ) vom avea

$$(14) \quad dF = \partial_i F dx^i = \partial_i F \omega^\alpha \lambda_\alpha^i$$

și punând

$$(15) \quad \partial_a F = \partial_i F \lambda_a^i$$

deci

$$(15') \quad \partial_i F = \partial_a F \mu_i^a,$$

rezultă

$$(16) \quad dF = \partial_a F \omega^a.$$

Pentru derivatele de ordinul doi ale funcției  $f$  obținem formula de comutare

$$(17) \quad \partial_{[\alpha} \partial_{\beta]} F = W_{\alpha\beta}^\gamma \partial_\gamma F$$

unde

$$(18) \quad W_{\alpha\beta}^\gamma = \mu_i^\gamma \partial_{[\alpha} \lambda_{\beta]}^i = -\partial_{[\alpha} \mu_{|\beta]}^\gamma \lambda_{\beta]}^i.$$

Considerând vectorii derivați ai vectorilor reperului  $(O, \vec{\lambda}_a)$  putem scrie pentru ei următoarele ecuații fundamentale

$$(19) \quad \begin{aligned} \partial_a \vec{x} &= \vec{\lambda}_a, & \partial_a \vec{\lambda}_b &= \Gamma_{ab}^c \vec{\lambda}_c + h_{ab}^n \vec{x}, \\ \partial_n \vec{x} &= \vec{x}, & \partial_n \vec{\lambda}_b &= \Gamma_{nb}^c \vec{\lambda}_c + h_{nb}^n \vec{x}. \end{aligned}$$

Ținând seama de relațiile (8) pentru coeficienții acestor ecuații obținem următoarele expresii

$$(20) \quad \Gamma_{ab}^c = \underline{\mu}^c \partial_a \vec{\lambda}_b = -\partial_a \underline{\mu}^c \vec{\lambda}_b, \quad \Gamma_{nb}^c = \underline{\mu}^c \partial_n \vec{\lambda}_b = -\partial_n \underline{\mu}^c \vec{\lambda}_b,$$

$$(21) \quad h_{ab}^n = \underline{\xi} \partial_a \vec{\lambda}_b = -\partial_a \underline{\xi} \vec{\lambda}_b, \quad h_{nb}^n = \underline{\xi} \partial_n \vec{\lambda}_b = -\partial_n \underline{\xi} \vec{\lambda}_b.$$

Ei se transformă la o schimbare a vectorilor  $\vec{\lambda}_a$  de forma (2), după următoarele legi

$$(22) \quad \Gamma_{a'b'}^c = A_{a'}^a A_{b'}^b A_c^c \Gamma_{ab}^c + \partial_{a'} A_{b'}^e A_e^c, \quad \Gamma_{nb'}^c = A_{b'}^b A_c^c \Gamma_{nb}^c + \partial_n A_{b'}^e A_e^c,$$

$$(23) \quad h_{a'b'}^n = A_{a'}^a A_{b'}^b h_{ab}^n, \quad h_{nb'}^n = A_{b'}^b h_{nb}^n.$$

Din relațiile (22) rezultă că  $\Gamma_{ab}^c$  și  $\Gamma_{nb}^c$  definesc două conexiuni afine pe  $V_n^{n-1}$  și anume prima stabilește corespondențe afine între hiperplanele tangente la  $V_n^{n-1}$  pentru deplasări pe  $V_n^{n-1}$  iar a doua pentru deplasări pe  $V_n^1$ . Am putea considera că și pe  $V_n^1$  avem două conexiuni afine ai căror coeficienți sunt respectiv  $\Gamma_{an}^n = 0$  și  $\Gamma_{nn}^n = 1$ .

Din relațiile (23) rezultă că  $h_{ab}^n$  și  $h_{nb}^n$  sunt doi tensori pe  $V_n^{n-1}$  numiți *tensori de curbură euleriană*. Primului îi vom mai spune tensorul asimptotic.

Pentru derivatele covariante ale unui tensor care are de exemplu forma  $T_{ab}^n$ , avem pentru deplasări pe  $V_n^{n-1}$  și pe  $V_n^1$  respectiv formulele

$$(24) \quad \nabla_a T_{bc}^n = \partial_a T_{bc}^n - \Gamma_{ab}^e T_{ec}^n - \Gamma_{ac}^e T_{be}^n$$

și

$$(25) \quad \nabla_n T_{bc}^n = \partial_n T_{bc}^n - \Gamma_{nb}^e T_{ec}^n - \Gamma_{nc}^e T_{be}^n + T_{bc}^n,$$

(deoarece  $\Gamma_{nn}^n = 1$ ). Prin urmare ecuațiile fundamentale (19), ținând seamă că  $\vec{x} = \vec{\lambda}_n$  se mai pot scrie sub forma

$$(26) \quad \begin{aligned} \nabla_a \vec{x} &= \partial_a \vec{x} = \vec{\lambda}_a, & \nabla_a \vec{\lambda}_b &= \partial_a \vec{\lambda}_b - \Gamma_{ab}^c \vec{\lambda}_c = h_{ab}^n \vec{x}, \\ \nabla_n \vec{x} &= \partial_n \vec{x} - \vec{x} = 0, & \nabla_n \vec{\lambda}_b &= \partial_n \vec{\lambda}_b - \Gamma_{nb}^c \vec{\lambda}_c = h_{nb}^n \vec{x}. \end{aligned}$$

Din ecuațiile (26) din stânga obținem, având în vedere (17) și (26), condițiile de integrabilitate

$$(27) \quad \begin{aligned} \nabla_{[a} \nabla_{b]} \vec{x} &= (W_{ab}^c - \Gamma_{[ab]}^c) \vec{\lambda}_c + W_{ab}^n \vec{x} = h_{[ab]}^n \vec{x}, \\ \nabla_{[n} \nabla_{b]} \vec{x} &= (W_{nb}^c - \frac{1}{2} \Gamma_{nb}^c) \vec{\lambda}_c + W_{nb}^n \vec{x} = \frac{1}{2} (h_{nb}^n \vec{x} - \vec{\lambda}_b). \end{aligned}$$

Ținând seama de (9), aceste condiții sunt echivalente cu

$$(28) \quad W_{ab}^c = \Gamma_{[ab]}^c, \quad W_{ab}^n = h_{[ab]}^n, \quad W_{nb}^c = \frac{1}{2} (\Gamma_{nb}^c - \delta_b^c), \quad W_{nb}^n = \frac{1}{2} h_{nb}^n.$$

Ecuațiile (26) din dreapta ne dau mai întâi

$$(29) \quad \begin{aligned} \nabla_{[a} \nabla_{b]} \vec{\lambda}_c &= -\frac{1}{2} R_{abc}^e \vec{\lambda}_e + h_{[ab]}^n \nabla_n \vec{\lambda}_c, \\ \nabla_{[n} \nabla_{b]} \vec{\lambda}_c &= -\frac{1}{2} R_{nbc}^e \vec{\lambda}_e - \frac{1}{2} \nabla_b \vec{\lambda}_c + \frac{1}{2} h_{nb}^n \nabla_n \vec{\lambda}_c. \end{aligned}$$

unde

$$(30) \quad \begin{aligned} \frac{1}{2} R_{abc}^e &= \partial_{[a} \Gamma_{b]c}^e + \Gamma_{[a|f]}^e \Gamma_{b]c}^f - W_{ab}^\gamma \Gamma_{\gamma c}^e \text{ și} \\ \frac{1}{2} R_{nbc}^e &= \partial_{[n} \Gamma_{b]c}^e + \Gamma_{[n|f]}^e \Gamma_{b]c}^f - W_{nb}^\gamma \Gamma_{\gamma c}^e \end{aligned}$$

sunt respectiv *primul și al doilea tensor de curbura* ai varietății  $V_n^{n-1}$ .

Ecuațiile (28) împreună cu (26) ne dau acum condițiile de integrabilitate

$$(31) \quad \begin{aligned} \nabla_{[a} \nabla_{b]} \vec{\lambda}_c &= -\frac{1}{2} R_{abc}^e \vec{\lambda}_e + h_{[ab]}^n h_{nc}^n \vec{x} = \nabla_{[a} h_{b]c}^n \vec{x} + \vec{\lambda}_{[a} h_{b]c}^n, \\ \nabla_{[n} \nabla_{b]} \vec{\lambda}_c &= -\frac{1}{2} R_{nbc}^e \vec{\lambda}_e - \frac{1}{2} (h_{bc}^n - h_{nb}^n h_{nc}^n) \vec{x} = \nabla_{[n} h_{b]c}^n \vec{x} - \frac{1}{2} h_{nc}^n \vec{\lambda}_b, \end{aligned}$$

echivalente cu

$$(32) \quad \begin{aligned} -\frac{1}{2} R_{abc}^e &= \delta_{[a}^e h_{b]c}^n, \quad h_{[ab]}^n h_{nc}^n = \nabla_{[a} h_{b]c}^n, \\ R_{nbc}^e &= \delta_b^e h_{nc}^n, \quad \frac{1}{2} (h_{nb}^n h_{nc}^n - h_{bc}^n) = \nabla_{[n} h_{b]c}^n. \end{aligned}$$

De aici rezultă apoi

$$(33) \quad \begin{aligned} R_{bc} &= R_{abc}^a = -(n-2)h_{bc}^n, \quad V_{ab} = R_{abc}^c = 2h_{[ab]}^n, \\ R_{nc} &= -R_{nbc}^b = -(n-1)h_{nc}^n, \quad V_{nc} = R_{nbc}^c = h_{nb}^n. \end{aligned}$$

Condițiile de integrabilitate a sistemului (26) sunt prin urmare condițiile (27) și (31) sau echivalentele lor (28) și (32). Aplicând atunci teorema de existență și unicitate sistemului (26) obținem:

**Teorema fundamentală.** *Date conexiunile  $\Gamma_{ab}^c(x)$  și  $\Gamma_{nb}^c(x)$  precum și tensorii  $h_{ab}^n(x)$ ,  $h_{nb}^n(x)$  de clasa  $C^m$  ( $m \geq 1$ ) care satisfac condițiile de integrabilitate (28) și (32), există în spațiul centro-afin  $C_n$  o varietate neolonomă  $V_n^{n-1}$  deermnată până la o transformare centro-afină pentru care aceste obiecte să fie respectiv conexiunile afine și tensorii de curbura euleriană.*

2. Fiecărui punct  $M$  din spațiul  $C_n$  situat în domeniul de existență a varietății  $V_n^{n-1}$  putem să-i asociem prin intermediul acesteia o corespondență proiectivă între mulțimea dreptelor  $\Delta$  prin el și mulțimea hiperdreptelor  $\bar{\Delta}$  (plane cu  $n - 2$  dimensiuni) situate în hiperplanul  $\Pi(x)$  tangent varietății  $V_n^{n-1}$  în  $M$ , definită prin condiția ca fiecărei drepte  $\Delta$  să-i corespundă caracteristica  $\bar{\Delta}$  a hiperplanului tangent la  $V_n^{n-1}$  pentru deplasarea în direcția  $\Delta$ . Această corespondență se numește polaritatea lui Pantazi [5].

Pentru a obține ecuațiile ei considerăm o dreaptă  $\Delta$  prin  $M$  dată de

$$(34) \quad \vec{X} = \vec{x} + t\vec{u},$$

unde

$$(35) \quad \vec{u} = u^a \vec{\lambda}_a$$

și luăm un punct  $M'$  pe ea vecin cu  $M$ , de vector de poziție

$$\vec{X}' = \vec{x} + dt\vec{u} + \dots$$

Hiperplanul tangent în  $M'$  la  $V_n^{n-1}$  are ecuația

$$(\xi + d\xi + \dots)(\vec{X} - (\vec{x} + dt\vec{u} + \dots)) = 0$$

unde

$$d\xi = \partial_a \xi \omega^a = \partial_a \xi u^a dt.$$

Un punct  $M^*$  din hiperplanul tangent  $\Pi(x)$ , dat de vectorul

$$(36) \quad \vec{X}^* = \vec{x} + v^a \vec{\lambda}_a$$

aparține hiperplanului tangent în  $M'$  dacă și numai dacă satisface condiția

$$(-\xi \vec{u} + \partial_a \xi \vec{\lambda}_b u^a v^b) dt + \dots = 0.$$

Impărțind această ecuație cu  $dt$  și făcând apoi  $dt$  să tindă la zero, obținem, ținând seama de (20) și (21), ecuația

$$(37) \quad h_{ab}^n u^a v^b + u^n = 0.$$

Ea reprezintă în hiperplanul tangent  $\Pi(x)$  tocmai hiperdreapta  $\bar{\Delta}$  corespunzătoare dreptei  $\Delta$  în polaritatea lui Pantazi. Scriind ecuația unei hiperdrepte din planul tangent la  $V_n^{n-1}$  sub forma

$$(38) \quad p_b v^b + p_n = 0$$

obținem, comparând cu (37), pentru polaritatea lui Pantazi, ecuațiile

$$(39) \quad \rho p_b = h_{ab}^n u^a, \quad \rho p_n = u^n.$$

Dacă dreapta  $\Delta$  aparține hiperplanului tangent la  $V_n^{n-1}$ , deci

$$u^n = 0,$$

din ecuațiile (39) rezultă

$$p_n = 0,$$

adică și hiperdreapta corespunzătoare ei trece tot prin  $M$ . Prin urmare polaritatea lui Pantazi induce o proiectivitate între mulțimile dreptelor și hiperdreptelor tangente la  $V_n^{n-1}$  în  $M$ , dată de ecuațiile

$$(40) \quad \rho p_b = h_{ab}^n u^a.$$

Hiperdreapta  $\bar{\Delta}$  corespunzătoare dreptei  $\Delta$  în această proiectivitate se mai numește și *unilateral conjugată dreptei  $\Delta$* .

O dreaptă  $\Delta$  care are proprietatea că aparține hiperdreptei  $\bar{\Delta}$  unilateral conjugată ei se numește *tangenta asimptotică* a varietății  $V_n^{n-1}$ .

Tangentele asimptotice satisfac deci condiția

$$(41) \quad h_{ab}^n u^a u^b = 0.$$

O curbă a varietății, tangenta în fiecare punct la o asimptotică, se numește *linie asimptotică*.

Liniile asimptotice ale varietății satisfac deci sistemul

$$(42) \quad \omega^n = 0, \quad h_{ab}^n \omega^a \omega^b = 0.$$

În cele ce urmează vom exclude varietățile parabolice, adică vom presupune

$$(43) \quad \det(h_{ab}^n) \neq 0.$$

Hiperdreapta, corespunzătoare în polaritatea lui Pantazi dreptei prin centrul  $OM$  o vom numi *hipernormala centro-proiectivă* a varietății. Ea are în hiperplanul tangent ecuația

$$(44) \quad h_{na}^n v^a + 1 = 0.$$

Dreapta corespunzătoare în polaritatea lui Pantazi hiperdreptei absolute  $\Omega\Pi$  o vom numi *normala afină a varietății*. Parametrii ei directori  $u^a$ , verifică sistemul

$$(45) \quad h_{ab}^n u^a = 0.$$

Considerând tensorul  $h^{abn}$  reciprocul lui  $h_{ab}^n$ , definit de ecuațiile

$$(46) \quad h_{ab}^n h^{acn} = \delta_b^c \text{ sau } h_{ab}^n h^{cbn} = \delta_a^c$$

și introducând tensorul

$$(47) \quad h_n^{an} = h_{nb}^n h^{abn},$$

din ecuațiile (45) obținem

$$(48) \quad u^a = -h_n^{an} u^n.$$

Prin urmare, ecuația normalei afine este

$$(49) \quad \vec{X} = \vec{x} + t(\vec{x} - h_n^{an} \vec{\lambda}_a).$$

Planul determinat de normala afina prin  $M$  și centrul spațiului se numește *planul canonic*. El taie hiperplanul tangent în  $M$  după o dreaptă numită *tangenta canonică* a cărei direcție este dată de

$$(50) \quad u^a = h_n^{an}, \quad u^n = 0.$$

Hipertangenta unilateral conjugată ei o numim *hipertangenta canonică* și ea are în hiperplanul tangent ecuația

$$(51) \quad h_a u^a = 0.$$

De aici rezultă că hipertangenta canonică este paralela cu hipernormala centro-proiectivă.  
Considerând invariantul

$$(52) \quad h = h_{na}^n h_n^{an} = h_{ab}^n h_n^{an} h_n^{bn}$$

obținem pentru el următoarea interpretare geometrică

$$(53) \quad h = \frac{OP}{QP}$$

unde  $P$  și  $Q$  sunt respectiv punctele de pe normala afină și hipernormala centro-proiectivă coliniare cu centrul  $O$  al spațiului.

### 3. Punând

$$(54) \quad \underline{\xi}_a = \partial_a \underline{\xi} = -h_{ab} \underline{\mu}^b$$

pentru derivatele covectorilor  $\underline{\xi}$  și  $\underline{\xi}_a$  obținem ecuațiile

$$(55) \quad \begin{aligned} \partial_a \underline{\xi} &= \underline{\xi}_a, \quad \partial_a \underline{\xi}_b = \overline{\Gamma}_{ab}^c \underline{\xi}_c + h_{ab}^n \underline{\xi}, \\ \partial_n \underline{\xi} &= h_n^{cn} \underline{\xi}_c - \underline{\xi}, \quad \partial_n \underline{\xi}_b = \overline{\Gamma}_{nb}^c \underline{\xi}_c, \end{aligned}$$

unde

$$(56) \quad \overline{\Gamma}_{ab}^c = -\partial_a \underline{\xi}_b \overline{\lambda}_e h^{cen}, \quad \overline{\Gamma}_{na}^b = -\partial_n \underline{\xi}_b h^{cen}.$$

Se constată că  $\overline{\Gamma}_{ab}^c$  și  $\overline{\Gamma}_{na}^b$  sunt conexiuni afine pe  $V_n^{n-1}$  transformându-se la schimbarea (2) după legile (22). De altfel pentru ele obținem expresiile

$$(57) \quad \overline{\Gamma}_{ab}^c = \Gamma_{ab}^c + h^{cen} \nabla_a h_{be}^n, \quad \overline{\Gamma}_{nb}^c = \Gamma_{nb}^c + h^{cen} \nabla_n h_{be}^n - \delta_b^c.$$

Aceste relații pot fi scrise respectiv sub forma

$$(58) \quad \begin{aligned} \nabla_a h_{(b)c}^n &= \partial_a h_{bc}^n - \overline{\Gamma}_{ab}^e h_{ec}^n - \Gamma_{ac}^e h_{be}^n = 0, \\ \nabla_a h_{(b)c}^n &= \partial_n h_{bc}^n - \overline{\Gamma}_{nb}^e h_{ec}^n - \Gamma_{nc}^e h_{be}^n + h_{be}^n = 0 \end{aligned}$$

de unde rezultă că conexiunile  $\overline{\Gamma}_{ab}^c$ ,  $\overline{\Gamma}_{nb}^c$  sunt conjugate în sensul lui Norden [4], respectiv conexiunilor  $\Gamma_{ab}^c$ ,  $\Gamma_{nb}^c$ .

Pentru relațiile (57) sau (58) putem obține și o altă interpretare geometrică.

Considerăm izomorfismul între spațiul tangent la  $V_n^{n-1}$  și dualul său, definit de ecuațiile

$$(59) \quad u_b^n = h_{ab}^n v^b.$$

Putem scrie atunci

$$(60) \quad \begin{aligned} \bar{\nabla}_a u_b^n &= \nabla_a h_{(b)c}^n v^c + \nabla_a v^c h_{bc}^n, \\ \bar{\nabla}_n u_b^n &= \nabla_n h_{(b)c}^n v^c + \nabla_n v^c h_{bc}^n \end{aligned}$$

de unde rezultă

**Teorema 2.** *Condiția necesară și suficientă ca transportul paralel al vectorilor covarianți în conexiunea  $\bar{\Gamma}_{ab}^c$  ( $\bar{\Gamma}_{nb}^b$ ) și al vectorilor contravarianți în conexiunea  $\Gamma_{ab}^c$  ( $\Gamma_{nb}^b$ ) să păstreze izomorfismul (59) este ca cele două conexiuni să satisfacă condițiile (58).*

4. Unui câmp de vectori  $v^a(t)$  pe  $V_n^{n-1}$  definit de-a lungul unei curbe  $C \subset V_n^{n-1}$  dată de ecuația

$$(61) \quad \vec{x} = \vec{x}(t),$$

putem să-i asociem un câmp de vectori și unul de covectori în spațiul  $C_n$  prin relațiile

$$(62) \quad \begin{aligned} \vec{v} &= v^a \vec{\lambda}_a, \\ \underline{w} &= v^a \underline{\xi}_a. \end{aligned}$$

De aici, ținând seama de ecuațiile fundamentale (26) și (55) putem scrie

$$(63) \quad \begin{aligned} \frac{d\vec{v}}{dt} &= \frac{\nabla v^a}{dt} \vec{\lambda}_a + h_{cb}^n \frac{\omega^c}{dt} v^b \vec{x}, \\ \frac{d\underline{w}}{dt} &= \frac{\bar{\nabla} v_a}{dt} \underline{\xi}_a + h_{bc}^n \frac{\omega_c}{dt} v^b \underline{\xi} \end{aligned}$$

de unde rezultă

**Teorema 3.** *Condiția necesară și suficientă ca direcțiile  $v^a(t)$  să fie paralele de-a lungul curbei  $C$  în conexiunea  $\Gamma_{ab}^e$  este*

$$(64) \quad \vec{x} \wedge \vec{v} \wedge \frac{d\vec{v}}{dt} = 0.$$

**Teorema 4.** *Condiția necesară și suficientă ca direcțiile  $v^a(t)$  să fie paralele de-a lungul curbei  $C$  în conexiunea  $\bar{\Gamma}_{ab}^e$  este*

$$(65) \quad \underline{\xi} \wedge \underline{w} \wedge \frac{d\underline{w}}{dt} = 0.$$

Considerând acum

$$v^a = w^a,$$

avem mai întâi

$$d\vec{x} = \omega^a \vec{\lambda}_a, \quad d\underline{\xi} = \omega^a \underline{\xi}_a$$



și apoi

$$(66) \quad \begin{aligned} \frac{d^2 \vec{x}}{dt^2} &= \frac{\nabla \omega^a}{dt} \vec{\lambda}_a + h_{bc}^n \frac{\omega^b}{dt} \frac{\omega^c}{dt} \vec{x}, \\ \frac{d^2 \vec{\xi}}{dt^2} &= \frac{\bar{\nabla} \omega^a}{dt} \vec{\xi}_a + h_{bc}^n \frac{\omega^b}{dt} \frac{\omega^c}{dt} \vec{\xi}. \end{aligned}$$

De aici rezultă

**Teorema 5.** *Condiția necesară și suficientă ca curba  $C \subset V_n^{n-1}$  să fie geodezică în conexiunea  $\Gamma_{ab}^c$  este*

$$(67) \quad \vec{x} \wedge \frac{d\vec{x}}{dt} \wedge \frac{d^2\vec{x}}{dt^2} = 0.$$

**Teorema 6.** *Condiția necesară și suficientă ca curba  $C \subset V_n^{n-1}$  să fie geodezică în conexiunea  $\bar{\Gamma}_{ab}^c$  este*

$$(68) \quad \vec{\xi} \wedge \frac{d\vec{\xi}}{dt} \wedge \frac{d^2\vec{\xi}}{dt^2} = 0.$$

Din relațiile (67) și (68) rezultă că geodezicele în conexiunea  $\Gamma_{ab}^c$  sunt curbele varietății, situate în plane centrale (secțiunile prin plane centrale) iar geodezicele în conexiunea  $\bar{\Gamma}_{ab}^c$  sunt curbele varietății, situate pe hipercilindrii tangenți acestuia (curbele hipercilindrice).

5. Printre varietățile  $V_n^{n-1}$  particulare remarcăm:

a) *Varietățile pentru care  $h_{[ab]}^n = 0$ .* Ele sunt varietăți olonome, adică familii uniparametrice de hipersuprafețe. În adevăr condiția ca  $V_n^{n-1}$  să fie olonomă este

$$\omega^n \wedge D\omega^n = 0,$$

unde prin  $D$  am notat simbolul diferențierii exterioare. Dar

$$\omega^n \wedge D\omega^n = -\frac{1}{2} w_{ab}^n = -h_{[ab]}^n$$

și deci  $V_n^{n-1}$  este olonomă dacă și numai dacă tensorul  $h_{ab}^n$  este simetric.

b) *Varietățile pentru care  $h_{(ab)}^n = 0$ .* Ele se caracterizează prin una din proprietățile:

- sunt total geodezice în raport cu conexiunea  $\Gamma_{ab}^c$ ;
- sunt total geodezice în raport cu conexiunea  $\bar{\Gamma}_{ab}^c$ ;
- au liniile asimptotice nedeterminate.

c) *Varietățile pentru care  $h_{ab}^n = 0$ .* Ele sunt familii uniparametrice de hiperplane și sunt varietățile comune celor doua clase precedente. Se mai caracterizează prin proprietatea că:

- primul tensor de curbura este nul,  $R_{abc}^e = 0$ .

d) *Varietățile pentru care  $h_{na}^n = 0$* . Acestea sunt varietăți Țițeica [1], [3] relative la centrul  $O$  și hiperplanul  $\Omega$  și excluzând varietățile parabolice obținem pentru ele și următoarele proprietăți caracteristice:

- hipernormala centro-proiectivă aparține hiperplanului absolut  $\Omega$ ;
- al doilea tensor de curbură este nul,  $R_{nbc}^e = 0$ ;
- vectorul  $h_{na}^n = 0$ ;
- normala afină trece prin centrul  $O$  al spațiului  $C_n$ ;
- hiperplanele tangente de-a lungul unei drepte centrale sunt paralele.

Varietățile Țițeica eliptice (adică pentru care forma patratcă  $h_{ab}\omega^a\omega^b$  este definită) se mai caracterizează și prin proprietatea că:

- invariantul  $h = 0$ .

Observăm deci că o clasă mai generală decât a varietăților Țițeica de centru  $O$  și hiperplan  $\Omega$  este constituită de varietățile pentru care  $h = \text{constant}$ .

#### BIBLIOGRAFIE

1. Gheorghiu Gh.Th., *Asupra varietăților neolonome*. Lucrările Științifice ale Institutului pedagogic Timișoara, 1961, p. 59-87.
2. Mayer O., *Géométrie centro-affine différentielle des surfaces*. Ann. sci. Univ. Jassy, 21, (1934-1935), p. 1-37.
3. Mihăilescu T., *Varietăți neolonome de tip Țițeica-Wilczinski*. Stud. și cerc. șt., Mat., Acad. R.S. Romania vol. 6., 1955, p. 175-192.
4. Norden A., *Über Paare konjugierter Übertragungen*. Trudy seminara po vectoriomu i tenzornomu analizu, vyp. 4, 1937. p. 205-255.
5. Pantazi A., *Sur certaines propriétés projectives des familles de surfaces*. Mathematica, vol. 7, 1923, p. 70-88.
6. Vagner V.V., *Gheometrija Finslera kak teoriya polia lokalnyh ghiperpoverhnostei*, Trudy seminara po vectornomu i tenzornomu analizu, 7, 1949, 55-166.
7. Vrănceanu Gh., *Les espaces non-holonomes*. Mémorial des sciences mathématiques, fasc. 76, Paris 1926.